

Correction Concours blanc - CCP PC 2009 - I

PROBLÈME I VOILES SOLAIRES

I.1 Orbites héliocentriques

$$\begin{aligned} \text{I.1.1} \quad \vec{v} &= \dot{r} \cdot \vec{u}_r + r \dot{\theta} \vec{u}_\theta \\ \vec{a} &= \ddot{r} \cdot \vec{u}_r + \dot{r} \cdot \dot{\theta} \vec{u}_\theta + (\dot{r} \dot{\theta} + r \ddot{\theta}) \vec{u}_\theta + r \dot{\theta}^2 (-\vec{u}_r) \end{aligned}$$

$$\text{I.1.2} \quad \vec{F} = -\frac{Gmm_S}{r^2} \vec{u}_r \text{ avec conservation } \begin{cases} \text{du moment cinétique } \vec{L} \\ \text{de l'énergie mécanique } E_m \end{cases}$$

$$\text{I.1.3} \quad \text{Le PFD donne } -\frac{Gmm_S}{r^2} = m(\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)$$

pour une orbite circulaire, $r = C^{te}$ et $\dot{\theta} = C^{te} = \frac{2\pi}{T}$ donc

$$T = \sqrt{\frac{r_M^3 4\pi^2}{Gm_S}}$$

$$\text{I.1.4} \quad \text{Pour le cas général, on a } m \cdot \ddot{r} = -\underbrace{\frac{Gmm_S}{r^2}}_{E'_p} + mr\dot{\theta}^2, \text{ soit, comme } \mathcal{L} = mr^2\dot{\theta} =$$

C^{te} (moment cinétique) :

$$E_p = \frac{Gmm_S}{r^2} + \frac{\mathcal{L}^2}{2mr^2}$$

I.1.5 L'énergie potentielle effective est telle que $E_m = \frac{1}{2}m \cdot \dot{r}^2 + E_p(r)$ et, comme pour ce système conservatif $E_m = C^{te}$,

$$E_p(r) = E_m - \underbrace{\frac{1}{2}m \cdot \dot{r}^2}_{\geq 0} \rightarrow E_p \leq E_m$$

$$\text{Donc } \begin{cases} E_C : r_{Cmin} < r < \infty \rightarrow \text{hyperbole} \\ E_B : r_{Bmin} < r < r_{Bmax} \rightarrow \text{ellipse} \\ E_A : r = C^{te} \rightarrow \text{cercle} \end{cases}$$

I.2 Une voile solaire

I.2.1 Ici on veut la quantité de mouvement cédée par les particules à la voile, soit l'opposée de la variation de quantité de mouvement pour le système particule : $\delta \vec{p} = -(\vec{p}_r - \vec{p}_i) = -(p \cdot \sin \alpha \cdot \vec{u} - p \cdot \cos \alpha \cdot \vec{n}) - (p \cdot \sin \alpha \cdot \vec{u} + p \cdot \cos \alpha \cdot \vec{n}) = 2 \cdot p \cdot \cos \alpha \cdot \vec{n}$ Or dans la base cylindrique, $\vec{n} = \cos \alpha \vec{e}_r + \sin \alpha \vec{e}_\theta$ soit, dans cette base

$$\delta \vec{p} \begin{cases} 2 \cdot p \cdot \cos^2 \alpha \\ p \cdot \sin 2\alpha \end{cases}$$

$$\text{I.2.2} \quad \underbrace{\frac{\Delta \vec{p}}{\Delta t}}_{\text{pour les part.}} = -N_i \delta \vec{p} = \vec{F}_{voile \rightarrow particules} \text{ donc } \vec{F} = N_i \cdot \delta p$$

$$\text{I.2.3} \quad \Phi = E \cdot \Phi_i = E \cdot \frac{N_i}{S \cdot \cos \alpha} \rightarrow N_i = \Phi \cdot \frac{S \cdot \cos \alpha}{E}, \text{ ce qui permet d'en déduire}$$

$$\vec{F} = -\Phi \cdot \frac{S \cdot \cos \alpha}{p \cdot c} (-2 \cdot p \cdot \cos \alpha \cdot \vec{n}) = \frac{2 \cdot \Phi \cdot S \cdot \cos^2 \alpha}{c} \cdot \vec{n}$$

I.2.4 $F_\theta = \vec{F} \cdot \vec{e}_\theta = \frac{2 \cdot \Phi \cdot S \cdot \cos^2 \alpha \cdot \sin \alpha}{c}$ ce qui permet de déterminer les extrema de cette composante

$$\frac{dF_{theta}}{d\alpha} = 0 \rightarrow \cos \alpha \cdot (1 - 3 \cdot \sin^2 \alpha) = 0$$

Or la composante est minimum pour $\cos \alpha = 0$, on choisit donc

$$\alpha_m = \text{asin} \sqrt{\frac{1}{3}} = 35,3$$

I.2.5

$$a = \frac{F_\theta}{m} = \frac{2 \cdot \Phi \cdot S \cdot \cos^2 \alpha \cdot \sin \alpha}{m \cdot c}$$

AN :

I.3 Temps de transit

I.3.1 Il s'agit en fait de l'énergie potentielle effective.

Si on repère l'énergie mécanique correspondant à l'orbite circulaire sur l'ancienne courbe (son minimum), on s'aperçoit que pour cette même valeur d'énergie, il existe deux valeurs r_{min} et r_{max} avec la nouvelle énergie potentielle effective. Mais ces valeurs étant très proches, l'orbite est très faiblement elliptique.

$$I.3.2 \quad \frac{d\vec{M}}{dt} = \rightarrow(\vec{R}_{ext}, O) = r(t)\vec{e}_r \wedge (F_r\vec{e}_r + F_\theta\vec{e}_\theta) = r(t) \cdot F_\theta \vec{e}_z$$

$$I.3.3 \quad \text{Le PFD donne } \begin{cases} -r\dot{\theta}^2 = \frac{-Gm_S}{r^2} \\ 2\dot{r}\dot{\theta} + r\ddot{\theta} = \frac{F_\theta}{m} \end{cases} \text{ soit}$$

$$\dot{\theta} = \sqrt{\frac{Gm_S}{r^3}} \rightarrow \ddot{\theta} = -\frac{3}{2} \cdot \frac{\dot{r}}{r} \cdot \dot{\theta}$$

La composante orthoradiale du PFD donne alors la relation recherchée, avec

$$C = \frac{2}{\sqrt{Gm_S}}$$

I.3.4 Par conservation de l'énergie : $\Phi(r)/4\pi r^2 = C^{te}$. Or pour $r = r_T$ on a

$$\left(\frac{F_\theta}{m}\right)_{(r=r_T)} = \frac{2\Phi(r_T)\cos^2\alpha_m \sin\alpha_m}{m \cdot c} = a$$

On déduit donc de la conservation du flux que $\frac{F_\theta}{m} = a \cdot \frac{r_T^2}{r^2}$, soit

$$\dot{r} = C \cdot r^{\frac{3}{2}} \cdot a \cdot \frac{r_T^2}{r} = \underbrace{C \cdot r_T^2}_{C'} \cdot \frac{a}{\sqrt{r}}$$

I.3.5 On a par conséquent $\sqrt{r} \cdot dr = C' \cdot a \cdot dt$, ce qui donne par intégration :

$$t_{TM} = \frac{2}{3 \cdot C' \cdot a} \left(r_M^{\frac{3}{2}} - r_T^{\frac{3}{2}} \right)$$

AN : $t_{TM} \equiv 8 \text{ ans}$

PROBLÈME II VIBRATIONS TRANSVERSES

II.1 Ondes stationnaires le long d'une corde

II.1.1 $\tan \alpha \equiv \alpha = \frac{dh}{dx}$ et $F_y = \|\vec{F}\| \sin \alpha$. Comme $\|\vec{F}\| = C^{te} = T$:

$$F_y = \frac{\partial h}{\partial x} T$$

II.1.2 Pour un élément dx de la corde :

$$F_y(x+dx) - F_y(x) = dm \frac{\partial^2 h}{\partial t^2}$$

$$T \underbrace{\left(\left(\frac{\partial h}{\partial x} \right)_{(x+dx)} - \left(\frac{\partial h}{\partial x} \right)_{(x)} \right)}_{\frac{\partial^2 h}{\partial x^2} \cdot dx} = \mu \cdot dx \frac{\partial^2 h}{\partial t^2}$$

$$\frac{\partial^2 h}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 h}{\partial t^2} = 0 \quad c = \sqrt{\frac{T}{\mu}}$$

II.1.3 L'équation ci-dessus est vérifiée en tout point entre A et B , $\frac{\partial^2 h}{\partial x^2}$ est donc définie en tous ces points, $\frac{\partial h}{\partial x}$ est donc dérivable et continue.II.1.4 La solution proposée doit vérifier $\frac{\partial^2 h}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 h}{\partial t^2} = 0$, soit

$$-k^2 h(x, t) - \frac{1}{c^2} (-\omega^2 h(x, t)) = 0$$

$$\omega = \pm k \cdot c$$

II.1.5 On exploite les conditions aux limites $h(0, t) = h(2L, t) = 0 \quad \forall t$ soit

$$\begin{cases} h(0, t) = \sin\Phi = 0 \\ h(2L, t) = \sin(2kL + \Phi) \end{cases} = 0$$

On choisit $\Phi = 0$ pour vérifier la première égalité. Cela entraîne alors que $\sin(2kL) = 0$, soit

$$k_n = \frac{n\pi}{2L} \quad \omega_n = \frac{n\pi c}{2L} \quad f_n = \frac{nc}{4L}$$

II.1.6 Voir cours

II.1.7 On rappelle que $\langle \cos^2 \omega t \rangle = \frac{1}{2}$. Alors

$$\begin{aligned} \langle e(x, t) \rangle &= \frac{\mu}{2} \left[\frac{\omega^2}{2} Z^2 \sin^2(kx) + \frac{1}{2} c^2 k^2 Z^2 \cos^2(kx) \right] \\ \langle e(x, t) \rangle &= \frac{\mu \omega^2 Z^2}{4} \end{aligned}$$

II.1.8 La seule énergie associée à la vibration est mécanique. On exploite donc le résultat précédent

$$\langle e_{tot} \rangle = \left(\frac{\pi}{2L} \sqrt{\frac{T}{\mu}} \right)^2 \frac{\mu Z^2}{4} = \left(\frac{\pi Z}{4L} \right)^2 T$$

II.2 Perturbation par une masse

II.2.1 Tous les modes n'ayant pas de noeuds en l'absence de masse en $x = L$ seront perturbés, donc les modes n impairs. Les autres ne seront pas perturbés.

II.2.2 PFD pour la masse, projeté selon l'axe vertical

$$m \cdot \frac{\partial^2 h}{\partial t^2} = -T \left(\frac{\partial h}{\partial x} \right)_{L^-} + T \left(\frac{\partial h}{\partial x} \right)_{L^+}$$

$$\text{II.2.3} \quad \left(\frac{\partial h}{\partial x} \right)_{L^-} = \left(\frac{\partial h(x, t)}{\partial x} \right)_{L^-} = K \cdot \cos KL \cdot \cos \omega t$$

$$\left(\frac{\partial h}{\partial x} \right)_{L^+} = \left(\frac{\partial h(2L - x, t)}{\partial x} \right)_{L^-} = -K \cdot \cos KL \cdot \cos \omega t$$

$$\frac{\partial^2 h}{\partial t^2} = -\omega^2 \cdot \sin KL \cdot \cos \omega t$$

D'où la relation proposée, en utilisant le PFD de la question précédente.

II.2.4

II.2.5 $\cotan(KL) = \cotan(k_1 L + \beta m L)$ avec $k_1 = \frac{\pi}{2L}$ donc

$$\cotan(KL) = \cotan\left(\frac{\pi}{2} + \beta m L\right) \equiv -\beta m L = \frac{m \omega^2}{2KT}$$

$$\text{II.2.6} \quad \frac{\Delta f_1}{f_1} = \frac{K - k_1}{k_1} = \frac{\beta m}{k_1} = \frac{-m \omega^2}{2KT L k_1}$$

$$\frac{\Delta f_1}{f_1} \equiv -\frac{m \omega^2}{2T L k_1^2} \text{ et } k_1 = \frac{\omega}{c} \text{ donc}$$

$$\frac{\Delta f_1}{f_1} \equiv -\frac{m}{2\mu L}$$

II.3 Quartz

II.3.1 Alors $\Delta f_1 = -f_1 \frac{m}{\rho_q S} \cdot \frac{1}{2L}$ avec $k_1 = \frac{\pi}{2L}$ donc $\frac{1}{2L} = \frac{k_1}{\pi} = \frac{2\pi f_1}{c_q}$ d'où la relation proposée.

Pour un passe bande : $\Delta f_c = \frac{f_0}{Q} = 2,5 \text{ Hz}$ Bande passante extrêmement faible au regard de la fréquence propre.

II.3.2 On peut donc considérer qu'une variation de $\Delta f_1 \gg \Delta f_c$ sera détectable. On en déduit

$$\frac{m}{S} \gg \frac{\Delta f_c \cdot \rho_q \cdot c_q}{2f_1^2}$$

Soit $m \gg 3 \cdot 10^{-3} \text{ ng}$

On peut donc estimer la sensibilité à $0,03 \text{ ng}$ pour la surface de vibration proposée.